

★Beam照射可動装置 入出力表 DeviceNet 用タイプ

NODE	UNIT	ADDRESS	SIGNAL NAME		ADDRESS	SIGNAL NAME	
0	MSCON MSCON-C-3 -1001-2001 -201-DV-01	324 00	ALM_1	アラームコード	388 00	—	
		01	ALM_2	アラームコード	01	—	
		02	ALM_4	アラームコード	02	—	
		03	ALM_8	アラームコード	03	—	
		04	ALM_16	アラームコード	04	—	
		05	ALM_32	アラームコード	05	—	
		06	ALM_64	アラームコード	06	—	
		07	ALM_128	アラームコード	07	—	
		08	EMG	非常停止 STUS	08	—	
		09	—		09	—	
		10	ALML	ゲートウェイエラー	10	—	
		11	ALMH	ゲートウェイエラー	11	—	
		12	MOD	モードスイッチSTUS	12	—	
		13	ERRT	通信異常	13	RTE	運転中の通信異常
		14	LERC	ERRT等の保持	14	—	
		15	RUN	正常動作時ON	15	MON	通信による運転制御有効
	GATEWAY	325 00	LNK0	有効な軸ナンバーがON	389 00	—	
		01	LNK1		01	—	
		02	LNK2		02	—	
		03	LNK3		03	—	
		04	LNK4		04	—	
		05	LNK5		05	—	
		06	—		06	—	
		07	—		07	—	
		08	MNT0	アラーム発生軸がON	08	—	
		09	MNT1		09	—	
		10	MNT2		10	—	
		11	MNT3		11	—	
		12	MNT4		12	—	
		13	MNT5		13	—	
		14	—		14	—	
		15	—		15	—	
	GATEWAY	326 00	応答コマンド		390 00	要求コマンド	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	GATEWAY	327 00	応答コマンド データ0		391 00	要求コマンド データ0	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	GATEWAY	328 00	応答コマンド データ1		392 00	要求コマンド データ1	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	GATEWAY	329 00	応答コマンド データ2		393 00	要求コマンド データ2	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	GATEWAY	330 00	応答コマンド データ3		394 00	要求コマンド データ3	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	GATEWAY	331 00			395 00		
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					

★Beam照射可動装置 入出力表 DeviceNet 用タイプ

NODE	UNIT	ADDRESS	SIGNAL NAME		ADDRESS	SIGNAL NAME	
0	MSCON MSCON-C-3 -1001-2001 -201-DV-01	332 00	現在位置 (0.01mm) -999999 - 999999		396 00	目標位置 (0.01mm) -999999 - 999999	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	Axis-0	333 00			397 00		
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	Axis-0	334 00	指令電流 (mA)		398 00	位置決め幅 (0.01mm) 0 - 999999	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	Axis-0	335 00			399 00		
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	Axis-0	336 00	現在速度 (1.0or0.1mm/s)		400 00	指令速度 (1.0or0.1mm/s) 1 - 65535	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	Axis-0	337 00			401 00	加減速度 (0.01G) 1 - 300	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	Axis-0	338 00	アラームコード		402 00	押付け電流制限値 (%) 0 - 100	
		01					
		02					
		03					
		04					
		05					
		06					
		07					
		08					
		09					
		10					
		11					
		12					
		13					
		14					
		15					
	Axis-0	339 00	PEND 位置決め完了	403 00	CSTR 位置決めスタート		
		01	HEND 原点復帰完了	01	HOME 原点復帰		
		02	MOVE 移動中	02	STP 一時停止		
		03	ALM アラーム発生でON	03	RES リセット		
		04	SV 運転準備 (サーボON)	04	SON サーボON指令		
		05	PSFL 押付動作空振り	05	JSL ジョグ/インテンシング切替		
		06	- 使用不可	06	JVEL ジョグ速度/インテンシング距離		
		07	BALM アブソバッテリー電圧低下	07	JOG- ジョグ		
		08	MEND 移動指令完了	08	JOG+ +ジョグ		
		09	- 使用不可	09	- 使用不可		
		10	- 使用不可	10	GSL0 サーボゲイン選択 0		
		11	- 使用不可	11	GSL1 サーボゲイン選択 1		
		12	ZONE1 ZONE 1 内	12	PUSH 押付指定		
		13	ZONE2 ZONE 2 内	13	DIR 押付方向指定		
		14	CRDY コントローラー準備完了	14	INC インクリメンタル指定		
		15	EMGS 非常停止中	15	BKRL ブレーキ強制解除		

	Axis-1	340 00	現在位置 (0.01mm) -999999 - 999999	404 00	目標位置 (0.01mm) -999999 - 999999
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-1	341 00		405 00	
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-1	342 00	指令電流 (mA)	406 00	位置決め幅 (0.01mm) 0 - 999999
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-1	343 00		407 00	
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-1	344 00	現在速度 (1.0or0.1mm/s)	408 00	指令速度 (1.0or0.1mm/s) 1 - 65535
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-1	345 00		409 00	加減速度 (0.01G) 1 - 300
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-1	346 00	アラームコード	410 00	押付け電流制限値 (%) 0 - 100
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-1	347 00	PEND 位置決め完了	411 00	CSTR 位置決めスタート
		01	HEND 原点復帰完了	01	HOME 原点復帰
		02	MOVE 移動中	02	STP 一時停止
		03	ALM アラーム発生でON	03	RES リセット
		04	SV 運転準備 (サーボON)	04	SON サーボON指令
		05	PSFL 押付動作空振り	05	JSL ジョグ/イン칭ング切替
		06	- 使用不可	06	JVEL ジョグ速度/イン칭ング距離
		07	BALM アブソバッテリー電圧低下	07	JOG- -ジョグ
		08	MEND 移動指令完了	08	JOG+ +ジョグ
		09	- 使用不可	09	- 使用不可
		10	- 使用不可	10	GSLO サーボゲイン選択 0
		11	- 使用不可	11	GSL1 サーボゲイン選択 1
		12	ZONE1 ZONE 1 内	12	PUSH 押付指定
		13	ZONE2 ZONE 2 内	13	DIR 押付方向指定
		14	CRDY コントローラー準備完了	14	INC インクリメンタル指定
		15	EMGS 非常停止中	15	BKRL ブレーキ強制解除

★Beam照射可動装置 入出力表 DeviceNet 用タイプ

NODE	UNIT	ADDRESS	SIGNAL NAME	ADDRESS	SIGNAL NAME
0	MSCON MSCON-C-3 -1001-2001 -201-DV-01 Axis-2	348 00		412 00	
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15	現在位置 (0.01mm) -999999 - 999999	15	目標位置 (0.01mm) -999999 - 999999
	Axis-2	349 00		413 00	
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-2	350 00		414 00	
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15	指令電流 (mA)	15	位置決め幅 (0.01mm) 0 - 999999
	Axis-2	351 00		415 00	
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-2	352 00		416 00	
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15	現在速度 (1.0or0.1mm/s)	15	指令速度 (1.0or0.1mm/s) 1 - 65535
	Axis-2	353 00		417 00	
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-2	354 00		418 00	
		01		01	
		02		02	
		03		03	
		04		04	
		05		05	
		06		06	
		07		07	
		08		08	
		09		09	
		10		10	
		11		11	
		12		12	
		13		13	
		14		14	
		15		15	
	Axis-2	355 00	PEND 位置決め完了	419 00	CSTR 位置決めスタート
		01	HEND 原点復帰完了	01	HOME 原点復帰
		02	MOVE 移動中	02	STP 一時停止
		03	ALM アラーム発生でON	03	RES リセット
		04	SV 運転準備 (サーボON)	04	SON サーボON指令
		05	PSFL 押付動作空振り	05	JSL ジョグ/イン칭ング切替
		06	- 使用不可	06	JVEL ジョグ速度/イン칭ング距離
		07	BALM アブソバッテリー電圧低下	07	JOG- ージョグ
		08	MEND 移動指令完了	08	JOG+ +ジョグ
		09	- 使用不可	09	- 使用不可
		10	- 使用不可	10	GSLO サーボゲイン選択 0
		11	- 使用不可	11	GSL1 サーボゲイン選択 1
		12	ZONE1 ZONE 1 内	12	PUSH 押付指定
		13	ZONE2 ZONE 2 内	13	DIR 押付方向指定
		14	CRDY コントローラー準備完了	14	INC インクリメンタル指定
		15	EMGS 非常停止中	15	BKRL ブレーキ強制解除

★Beam照射可動装置 入出力表 DeviceNet 用タイプ

NODE	UNIT	ADDRESS	SIGNAL NAME	ADDRESS	SIGNAL NAME		
0	MSCON MSCON-C-3 -1001-2001 -201-DV-01 Axis-4	364 00		428 00			
		01		01			
		02		02			
		03		03			
		04		04			
		05		05			
		06		06			
		07		07			
		08		08			
		09		09			
		10		10			
		11		11			
		12		12			
		13		13			
		14		14			
		15	現在位置 (0.01mm) -999999 - 999999	15	目標位置 (0.01mm) -999999 - 999999		
	Axis-4	365 00		429 00			
		01		01			
		02		02			
		03		03			
		04		04			
		05		05			
		06		06			
		07		07			
		08		08			
		09		09			
		10		10			
		11		11			
		12		12			
		13		13			
		14		14			
		15		15			
	Axis-4	366 00		430 00			
		01		01			
		02		02			
		03		03			
		04		04			
		05		05			
		06		06			
		07		07			
		08		08			
		09		09			
		10		10			
		11		11			
		12		12			
		13		13			
		14		14			
		15	指令電流 (mA)	15	位置決め幅 (0.01mm) 0 - 999999		
	Axis-4	367 00		431 00			
		01		01			
		02		02			
		03		03			
		04		04			
		05		05			
		06		06			
		07		07			
		08		08			
		09		09			
		10		10			
		11		11			
		12		12			
		13		13			
		14		14			
		15		15			
	Axis-4	368 00		432 00			
		01		01			
		02		02			
		03		03			
		04		04			
		05		05			
		06		06			
		07		07			
		08		現在速度 (1.00r0.1mm/s)		08	指令速度 (1.00r0.1mm/s) 1 - 65535
		09		09			
		10		10			
		11		11			
		12		12			
		13		13			
		14		14			
		15		15			
	Axis-4	369 00		433 00			
		01		01			
		02		02			
		03		03			
		04		04			
		05		05			
		06		06			
		07		07			
		08		08			
		09		09			
		10		10			
		11		11			
		12		12			
		13		13			
		14		14			
		15		15			
	Axis-4	370 00		434 00			
		01		01			
		02		02			
		03		03			
		04		04			
		05		05			
		06		06			
		07		07			
		08		08			
		09		09			
		10		10			
		11		11			
		12		12			
		13		13			
		14		14			
		15		15			
	Axis-4	371 00	PEND 位置決め完了	435 00	GSTR 位置決めスタート		
		01	HEND 原点復帰完了	01	HOME 原点復帰		
		02	MOVE 移動中	02	STP 一時停止		
		03	ALM アラーム発生でON	03	RES リセット		
		04	SV 運転準備 (サーボON)	04	SON サーボON指令		
		05	PSFL 押付動作空振り	05	JSL ジョグ/インテング切替		
		06	- 使用不可	06	JVEL ジョグ速度/インテング距離		
		07	BALM アブソバッテリー電圧低下	07	JOG- ジョグ		
		08	MEND 移動指令完了	08	JOG+ +ジョグ		
		09	- 使用不可	09	- 使用不可		
		10	- 使用不可	10	GSL0 サーボゲイン選択 0		
		11	- 使用不可	11	GSL1 サーボゲイン選択 1		
		12	ZONE1 ZONE 1 内	12	PUSH 押付指定		
		13	ZONE2 ZONE 2 内	13	DIR 押付方向指定		
		14	CRDY コントローラ準備完了	14	INC インクリメンタル指定		
		15	EMGS 非常停止中	15	BKRL ブレーキ強制解除		

Axis-3	356 00	現在位置 (0.01mm) -999999 - 999999	420 00	目標位置 (0.01mm) -999999 - 999999	Axis-5	372 00	現在位置 (0.01mm) -999999 - 999999	436 00	目標位置 (0.01mm) -999999 - 999999
	01		01			01		01	
	02		02			02		02	
	03		03			03		03	
	04		04			04		04	
	05		05			05		05	
	06		06			06		06	
	07		07			07		07	
	08		08			08		08	
	09		09			09		09	
	10		10			10		10	
	11		11			11		11	
	12		12			12		12	
	13		13			13		13	
	14		14			14		14	
Axis-3	357 00		421 00		Axis-5	373 00		437 00	
	01		01			01		01	
	02		02			02		02	
	03		03			03		03	
	04		04			04		04	
	05		05			05		05	
	06		06			06		06	
	07		07			07		07	
	08		08			08		08	
	09		09			09		09	
	10		10			10		10	
	11		11			11		11	
	12		12			12		12	
	13		13			13		13	
	14		14			14		14	
Axis-3	358 00	指令電流 (mA)	422 00	位置決め幅 (0.01mm) 0 - 999999	Axis-5	374 00	指令電流 (mA)	438 00	位置決め幅 (0.01mm) 0 - 999999
	01		01			01		01	
	02		02			02		02	
	03		03			03		03	
	04		04			04		04	
	05		05			05		05	
	06		06			06		06	
	07		07			07		07	
	08		08			08		08	
	09		09			09		09	
	10		10			10		10	
	11		11			11		11	
	12		12			12		12	
	13		13			13		13	
	14		14			14		14	
Axis-3	359 00		423 00		Axis-5	375 00		439 00	
	01		01			01		01	
	02		02			02		02	
	03		03			03		03	
	04		04			04		04	
	05		05			05		05	
	06		06			06		06	
	07		07			07		07	
	08		08			08		08	
	09		09			09		09	
	10		10			10		10	
	11		11			11		11	
	12		12			12		12	
	13		13			13		13	
	14		14			14		14	
Axis-3	360 00	現在速度 (1.0or0.1mm/s)	424 00	指令速度 (1.0or0.1mm/s) 1 - 65535	Axis-5	376 00	現在速度 (1.0or0.1mm/s)	440 00	指令速度 (1.0or0.1mm/s) 1 - 65535
	01		01			01		01	
	02		02			02		02	
	03		03			03		03	
	04		04			04		04	
	05		05			05		05	
	06		06			06		06	
	07		07			07		07	
	08		08			08		08	
	09		09			09		09	
	10		10			10		10	
	11		11			11		11	
	12		12			12		12	
	13		13			13		13	
	14		14			14		14	
Axis-3	361 00		425 00	加減速度 (0.01G) 1 - 300	Axis-5	377 00		441 00	加減速度 (0.01G) 1 - 300
	01		01			01		01	
	02		02			02		02	
	03		03			03		03	
	04		04			04		04	
	05		05			05		05	
	06		06			06		06	
	07		07			07		07	
	08		08			08		08	
	09		09			09		09	
	10		10			10		10	
	11		11			11		11	
	12		12			12		12	
	13		13			13		13	
	14		14			14		14	
Axis-3	362 00	アラームコード	426 00	押付け電流制限値 (%) 0 - 100	Axis-5	378 00	アラームコード	442 00	押付け電流制限値 (%) 0 - 100
	01		01			01		01	
	02		02			02		02	
	03		03			03		03	
	04		04			04		04	
	05		05			05		05	
	06		06			06		06	
	07		07			07		07	
	08		08			08		08	
	09		09			09		09	
	10		10			10		10	
	11		11			11		11	
	12		12			12		12	
	13		13			13		13	
	14		14			14		14	
Axis-3	363 00	PEND 位置決め完了	427 00	CSTR 位置決めスタート	Axis-5	379 00	PEND 位置決め完了	443 00	CSTR 位置決めスタート
	01	HEND 原点復帰完了	01	HOME 原点復帰		01	HEND 原点復帰完了	01	HOME 原点復帰
	02	MOVE 移動中	02	STP 一時停止		02	MOVE 移動中	02	STP 一時停止
	03	ALM アラーム発生でON	03	RES リセット		03	ALM アラーム発生でON	03	RES リセット
	04	SV 運転準備 (サーボON)	04	SON サーボON指令		04	SV 運転準備 (サーボON)	04	SON サーボON指令
	05	PSFL 押付動作空振り	05	JSL ジョグ/インテning切替		05	PSFL 押付動作空振り	05	JSL ジョグ/インテning切替
	06	- 使用不可	06	JVEL ジョグ速度/インテning距離		06	- 使用不可	06	JVEL ジョグ速度/インテning距離
	07	BALM アブソバッテリー電圧低下	07	JOG- -ジョグ		07	BALM アブソバッテリー電圧低下	07	JOG- -ジョグ
	08	MEND 移動指令完了	08	JOG+ +ジョグ		08	MEND 移動指令完了	08	JOG+ +ジョグ
	09	- 使用不可	09	- 使用不可		09	- 使用不可	09	- 使用不可
	10	- 使用不可	10	GSLO サーボゲイン選択 0		10	- 使用不可	10	GSLO サーボゲイン選択 0
	11	- 使用不可	11	GSL1 サーボゲイン選択 1		11	- 使用不可	11	GSL1 サーボゲイン選択 1
	12	ZONE1 ZONE 1 内	12	PUSH 押付指定		12	ZONE1 ZONE 1 内	12	PUSH 押付指定
	13	ZONE2 ZONE 2 内	13	DIR 押付方向指定		13	ZONE2 ZONE 2 内	13	DIR 押付方向指定
	14	CRDY コントローラー準備完了	14	INC インクリメンタル指定		14	CRDY コントローラー準備完了	14	INC インクリメンタル指定
	15	EMGS 非常停止中	15	BKRL ブレーキ強制解除		15	EMGS 非常停止中	15	BKRL ブレーキ強制解除

★Beam照射可動装置 入出力表 DeviceNet 用タイプ

NODE	UNIT	ADDRESS	SIGNAL NAME
1	IN-01 DRT2-ID16S	380 00	ターゲットホルダ 0 1 照射側
		01	ターゲットホルダ 0 1 格納側
		02	ターゲットホルダ 0 2 照射側
		03	ターゲットホルダ 0 2 格納側
		04	ターゲットホルダ 0 3 照射側
		05	ターゲットホルダ 0 3 格納側
		06	ターゲットホルダ 0 4 照射側
		07	ターゲットホルダ 0 4 格納側
		08	ターゲットホルダ 0 5 照射側
		09	ターゲットホルダ 0 5 格納側
		10	ターゲットホルダ 0 6 照射側
		11	ターゲットホルダ 0 6 格納側
		12	ターゲットホルダ 0 7 照射側
		13	ターゲットホルダ 0 7 格納側
		14	ターゲットホルダ 0 8 照射側
2	IN-02 DRT2-ID16S	381 00	ターゲットホルダ 0 9 照射側
		01	ターゲットホルダ 0 9 格納側
		02	ターゲットホルダ 1 0 照射側
		03	ターゲットホルダ 1 0 格納側
		04	ターゲットホルダ 1 1 照射側
		05	ターゲットホルダ 1 1 格納側
		06	ターゲットホルダ 1 2 照射側
		07	ターゲットホルダ 1 2 格納側
		08	ターゲットホルダ 1 3 照射側
		09	ターゲットホルダ 1 3 格納側
		10	ターゲットホルダ 1 4 照射側
		11	ターゲットホルダ 1 4 格納側
		12	ターゲットホルダ 1 5 照射側
		13	ターゲットホルダ 1 5 格納側
		14	取納BOX 交換作業位置
3	IN-03 DRT2-ID16S	382 00	予備
		01	予備
		02	予備
		03	予備
		04	予備
		05	予備
		06	予備
		07	予備
		08	予備
		09	予備
		10	予備
		11	予備
		12	予備
		13	予備
		14	予備
		15	予備